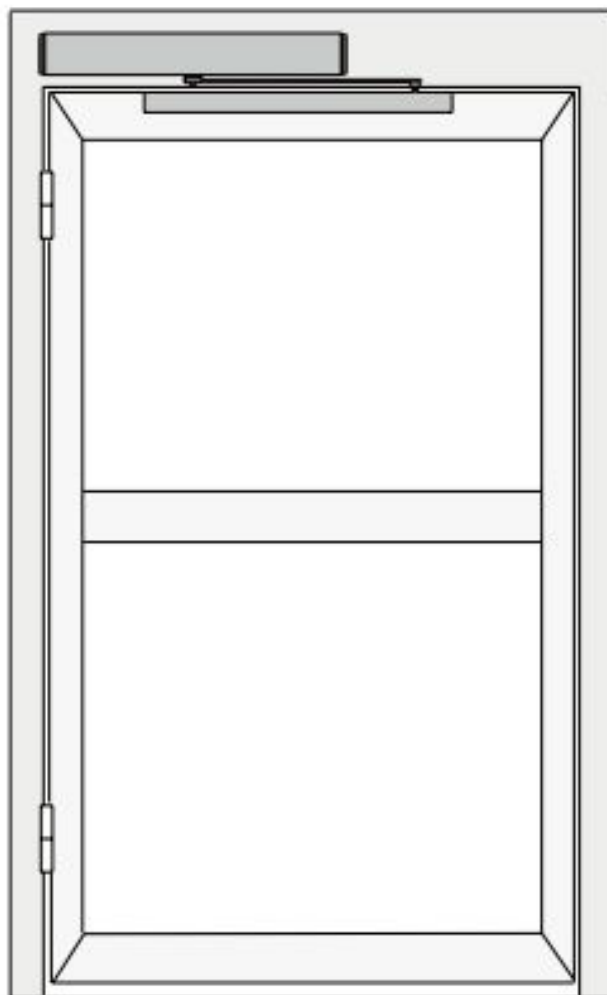


# MANUAL BATIENTE PEATONAL



## MANUAL DE CONFIGURACIÓN

Correo electrónico:  
[info@motorespersianas.com](mailto:info@motorespersianas.com)

Tel: +34 93 100 09 15  
+34 91 101 93 89

Dirección: C. Ferrocarrils Catalans 43, local. 08038 Barcelona

---

[www.motorespersianas.com](http://www.motorespersianas.com)

## 1. PARAMETROS TECNICOS

Voltaje: 110 ~220V  $\pm 10\%$

Consumo de energía: 50 W

Hora de apertura: 3 – 7 Seg

Tiempo de apertura 1-30s ajustable

Por anchura: Mín. 660mm/máx. 1200 mm

Ángulo máximo de apertura: 105°

Temperatura de trabajo: -20°C + 50°C

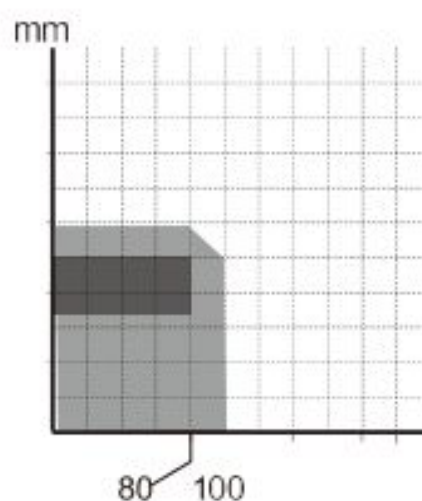
Grado de protección: IP12D

Peso: 6,5 Kg

Dimensión: L540xH95xW82mm

mm = Ancho puerta

Kg = Peso Puerta



## 2. COMPONENTES

Orificio para cable de alimentación



Orificio Cable Sensor

Placa Base



Cubierta



Brazo de tracción ( alternativa )

Apertura hacia adentro

Brazo de empuje ( alternativa )

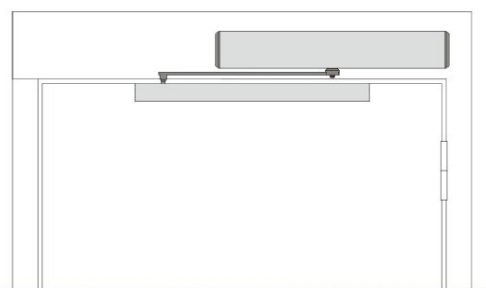
Apertura exterior



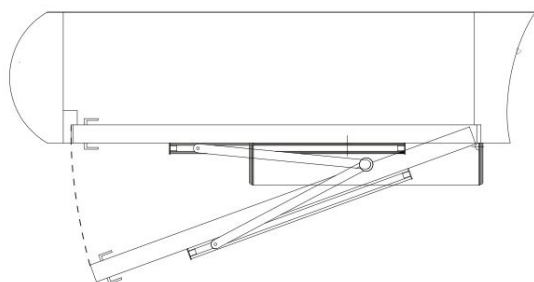
### 3. COMPONENTES

#### 3.1 Ejemplo de instalación

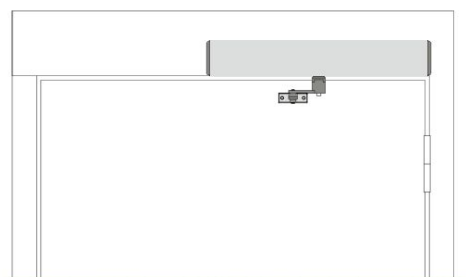
Elija el brazo de tracción: hoja de la puerta abierta hacia el interior (el operador está dentro)



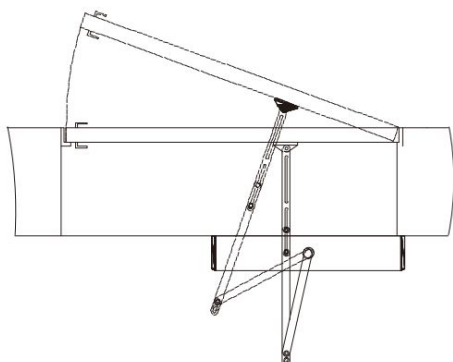
Hoja de la puerta  $W = 700 \text{ mm}$   
Puerta hoja fiat con fase de pared



Elija el brazo de empuje: hoja de la puerta abierta hacia el exterior (el operador está dentro)

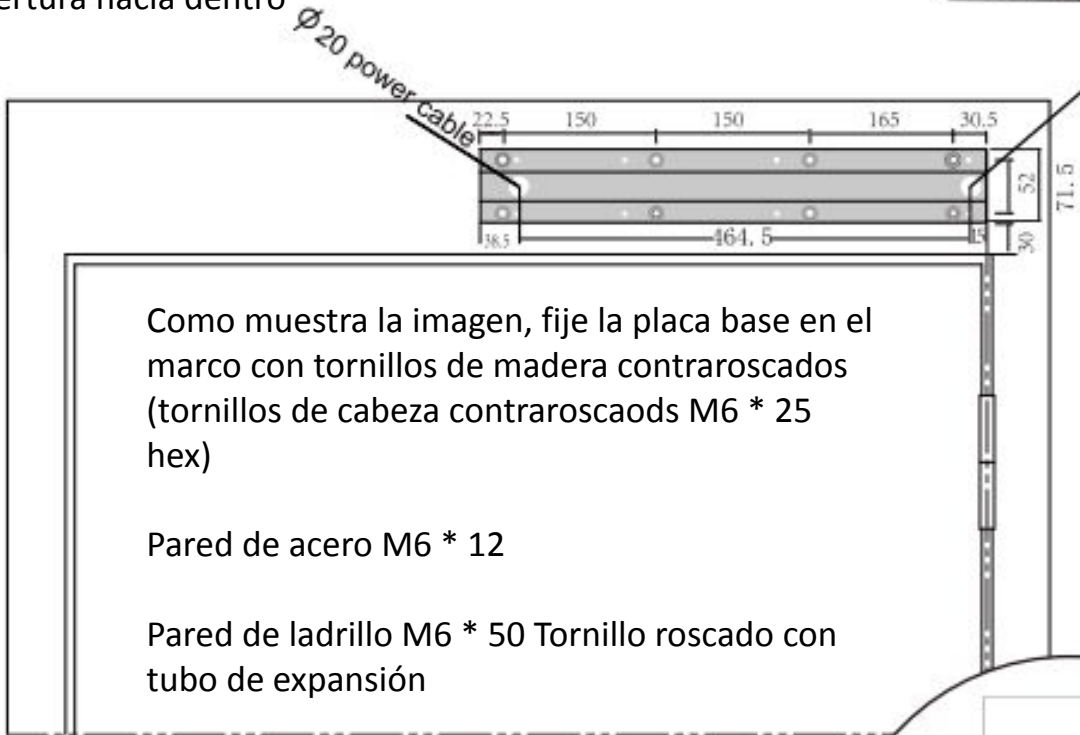


Hoja de puerta  $W \geq 550 \text{ mm}$   
Profundidad de la pared menos grosor de la hoja de la puerta  $\leq 180 \text{ mm}$



Apertura hacia dentro

Ø 20 sensor cable

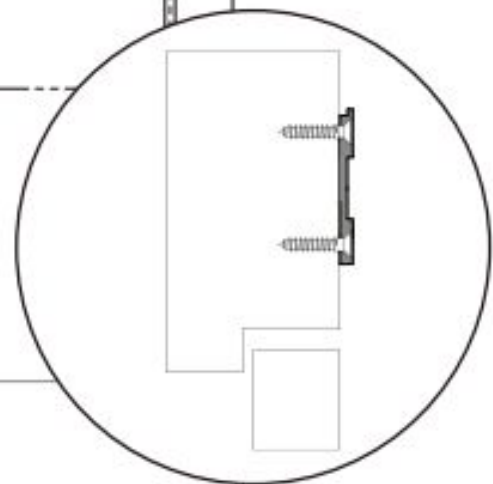


Como muestra la imagen, fije la placa base en el marco con tornillos de madera contraroscados (tornillos de cabeza contraroscados M6 \* 25 hex)

Pared de acero M6 \* 12

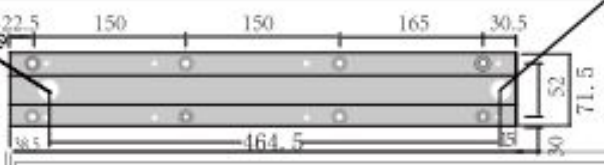
Pared de ladrillo M6 \* 50 Tornillo roscado con tubo de expansión

Apertura interior izquierda



Ø 20 sensor cable

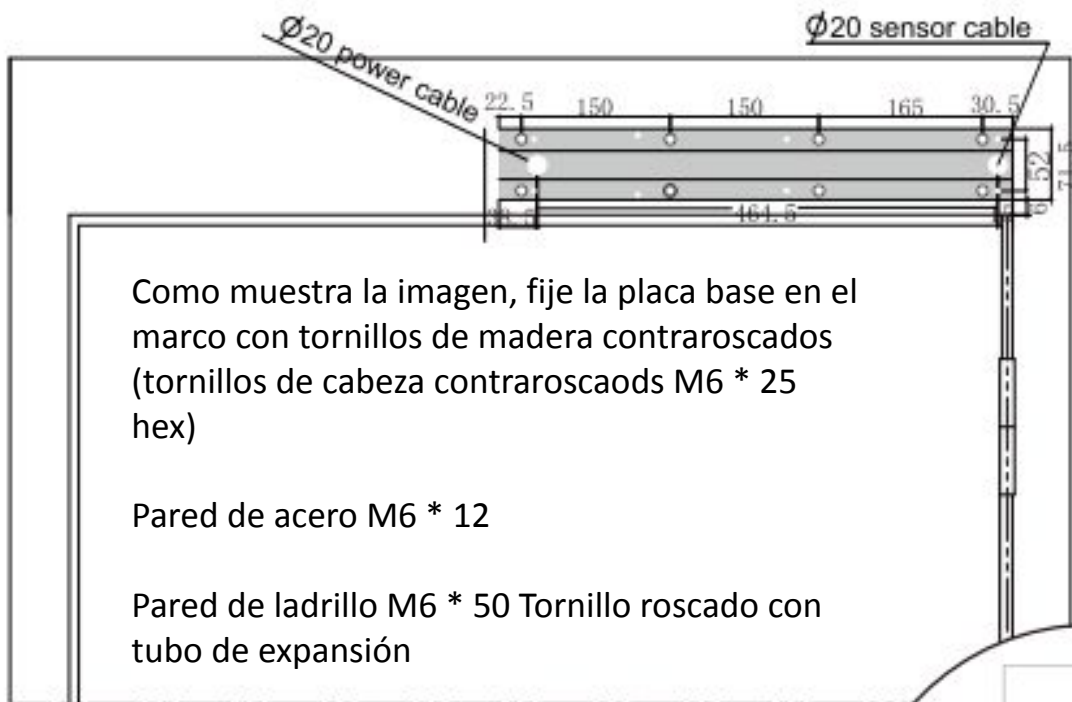
Ø 20 power cable



Mismo procedimiento mostrado arriba

Apertura interior izquierda

Empuje hacia el exterior

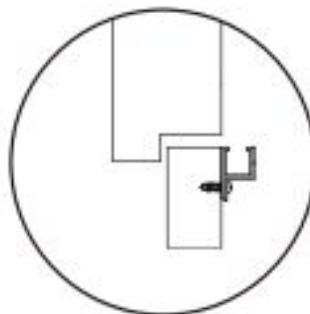


Apertura exterior derechas



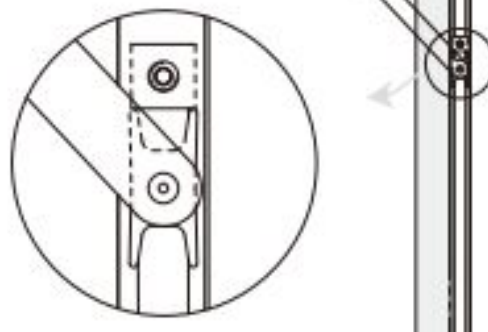
Apertura exterior izquierdas

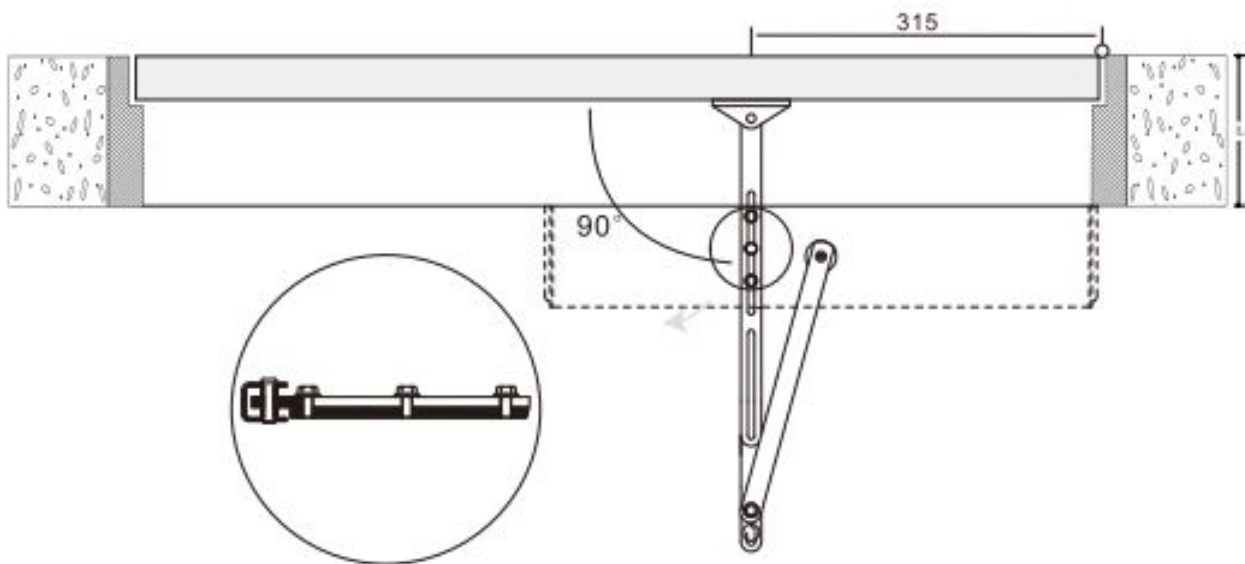
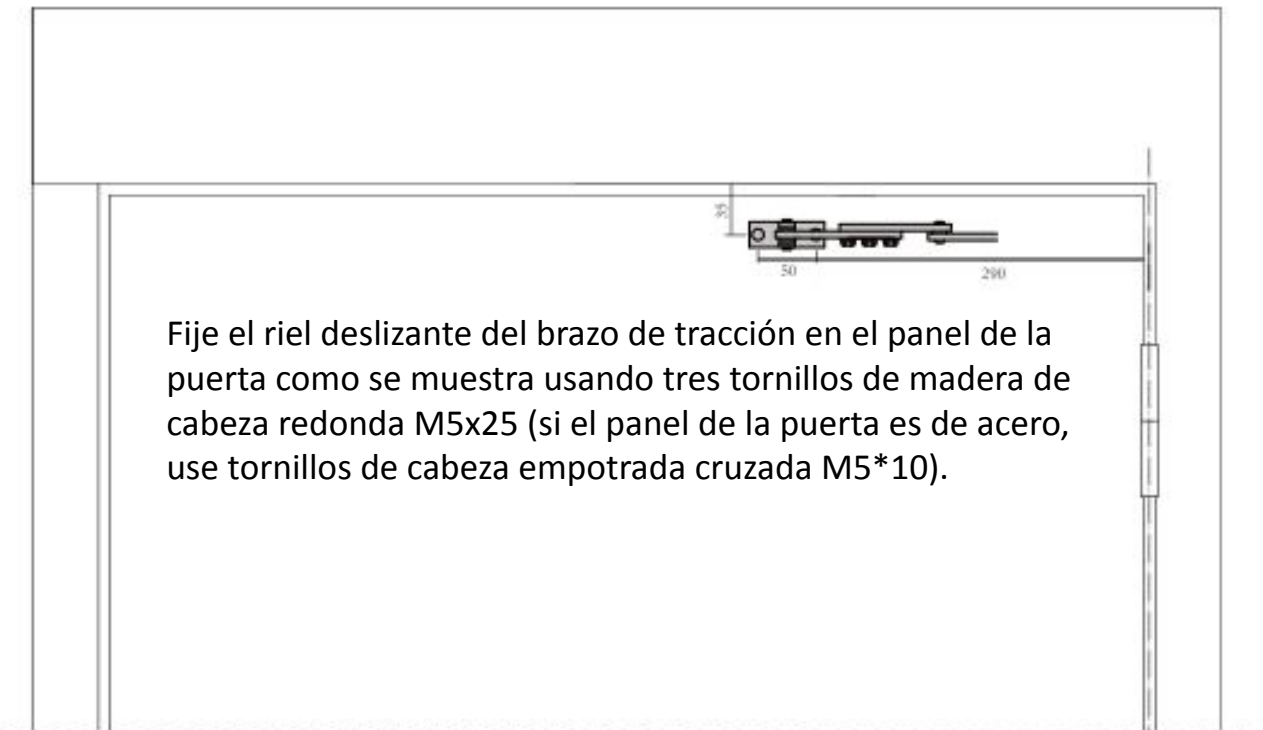
Fije el riel deslizante del brazo de tracción en el panel de la puerta como se muestra usando tres tornillos de madera de cabeza redonda M5x25 (si el panel de la puerta es de acero, use tornillos de cabeza empotrada cruzada M5\*10).



Ajuste el ángulo de apertura moviendo el tapón.

(El tapón está en el lado izquierdo durante la instalación).

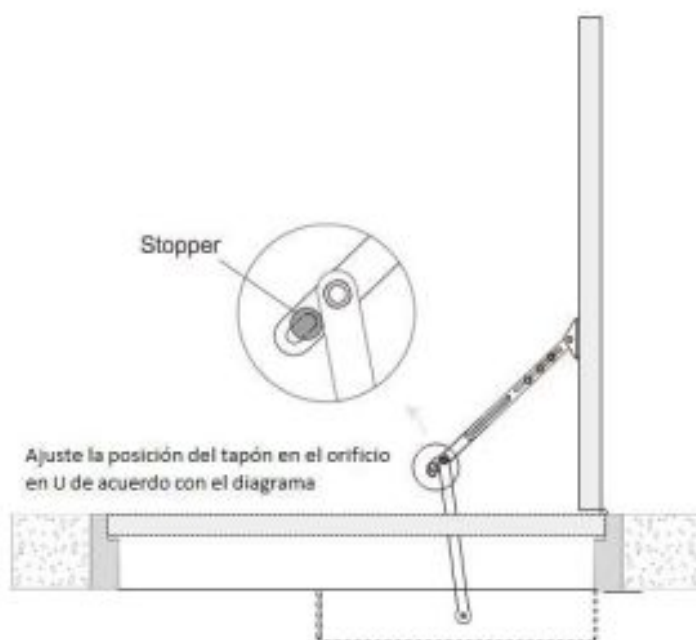




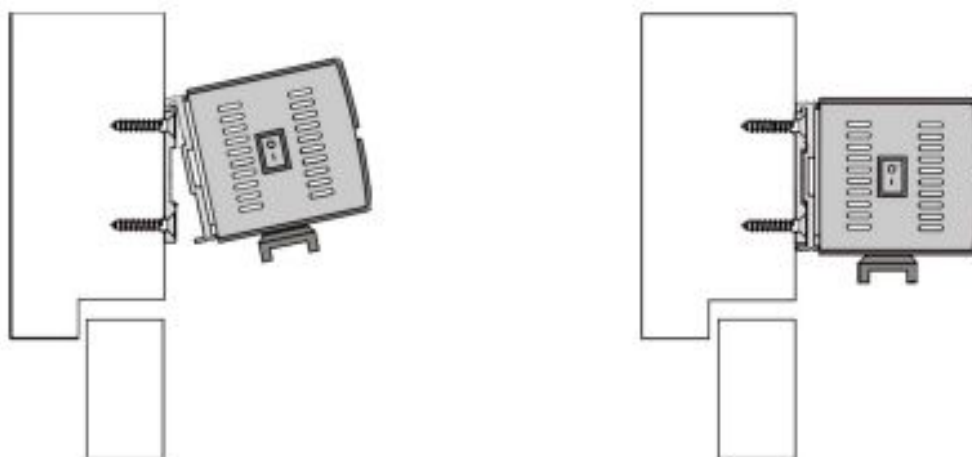
Según la profundidad de la puerta (L) hasta el ángulo del brazo de empuje y el panel de la puerta es de 90°.



### 3.4 Instalación del brazo de empuje

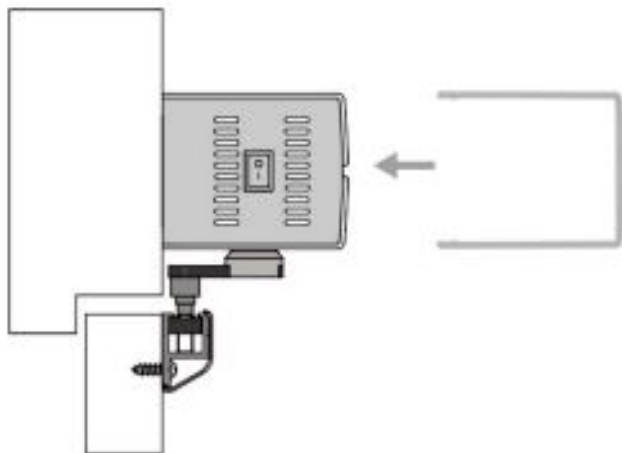


### 3.5 Instalación del controlador



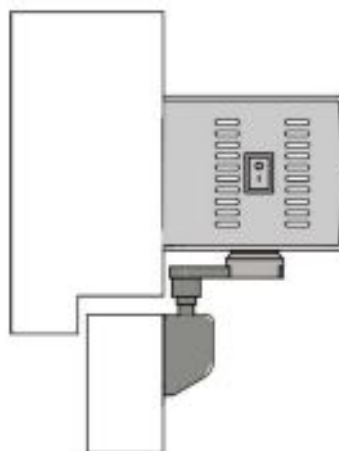
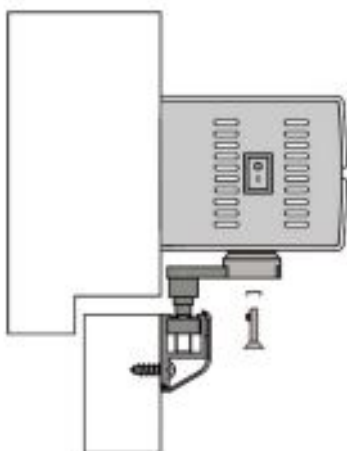
Enganche el sistema de operación en la placa base terminada como se muestra

### 3.6 Instalación de la cubierta



Hacer Palanca con Destornillador

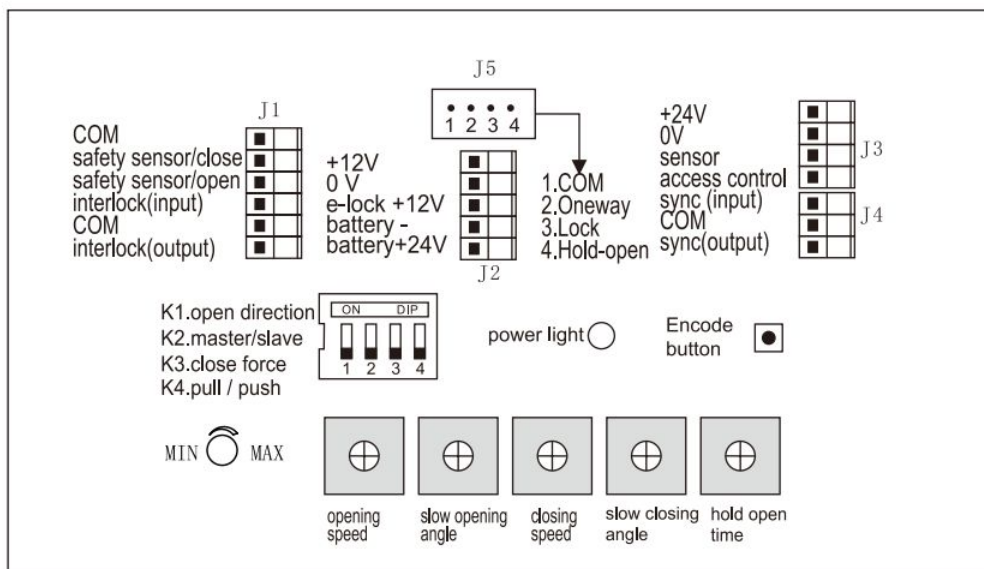
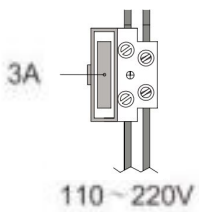
### 3.7 Conexión del controlador y brazo de tracción



### 3.8 Conexión del controlador y brazo de empuje



### 4. Conexiones eléctricas



## 4.1 Sensor de seguridad

J1

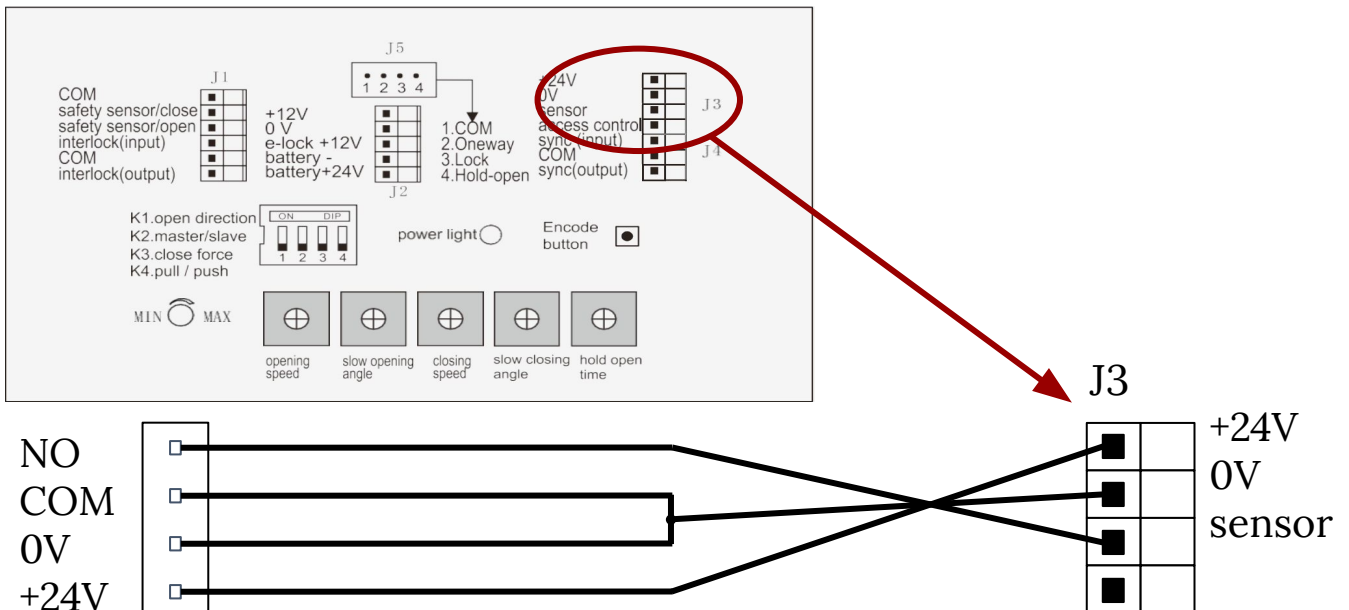
■	COM
■	Sensor de seguridad/cerrado
■	Sensor de seguridad/abierto
■	
■	
■	

Si la puerta está cerrando y el sensor de seguridad se ha conectado a los terminales Sensor de seguridad/cerrado y COM, la puerta se abrirá inmediatamente.

Si la puerta está abriendo y el sensor de seguridad se ha conectado a los terminales Sensor de seguridad/abierto y COM, la puerta se cerrará inmediatamente.

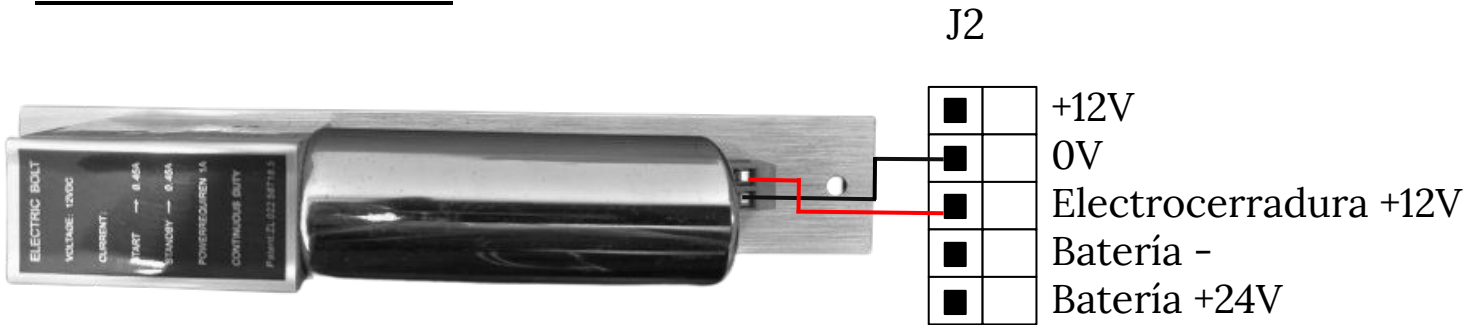
Si la señal del sensor es cortada, la puerta volverá a abrirse lentamente.

## 4.2 Sensor de movimiento



Cuando en el sensor, “sensor” y “0V” emiten una señal NC, la puerta abre. Mientras no emiten señal entre “sensor” y “0V”, es decir, emiten una señal NO, la puerta no realiza ninguna acción. “24V” y “0V” són 24V de corriente continua para la alimentación del sensor. La potencia de salida ha de ser inferior a 20W.

## 4.3 Electrocerradura



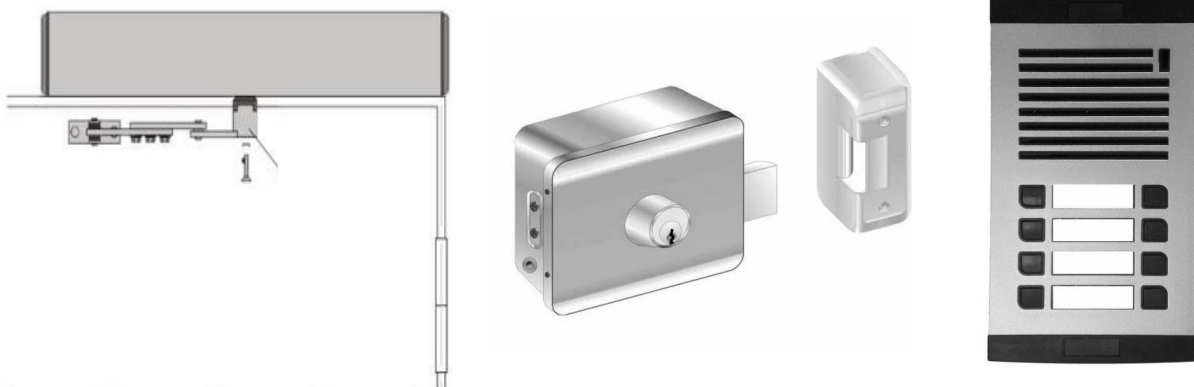
La señal de salida deberá estar conectada en los terminales “Electrocerradura +12V” y “0V”. Mientras la puerta esté cerrada completamente, la salida de 12V funcionara para alimentar la electrocerradura y deberá ser inferior a 1.5A.

Cuando la puerta esté bloqueada pero el sensor reciba una señal para abrir la puerta, inmediatamente la electrocerradura se desbloqueara y permitirá la correcta apertura después de un retardo de 500mS. “Electrocerradura +12V” y “0V” es la salida que corresponde a la alimentación de 12V de corriente continua para la electrocerradura. La potencia para la electrocerradura ha de ser inferior a 10W.

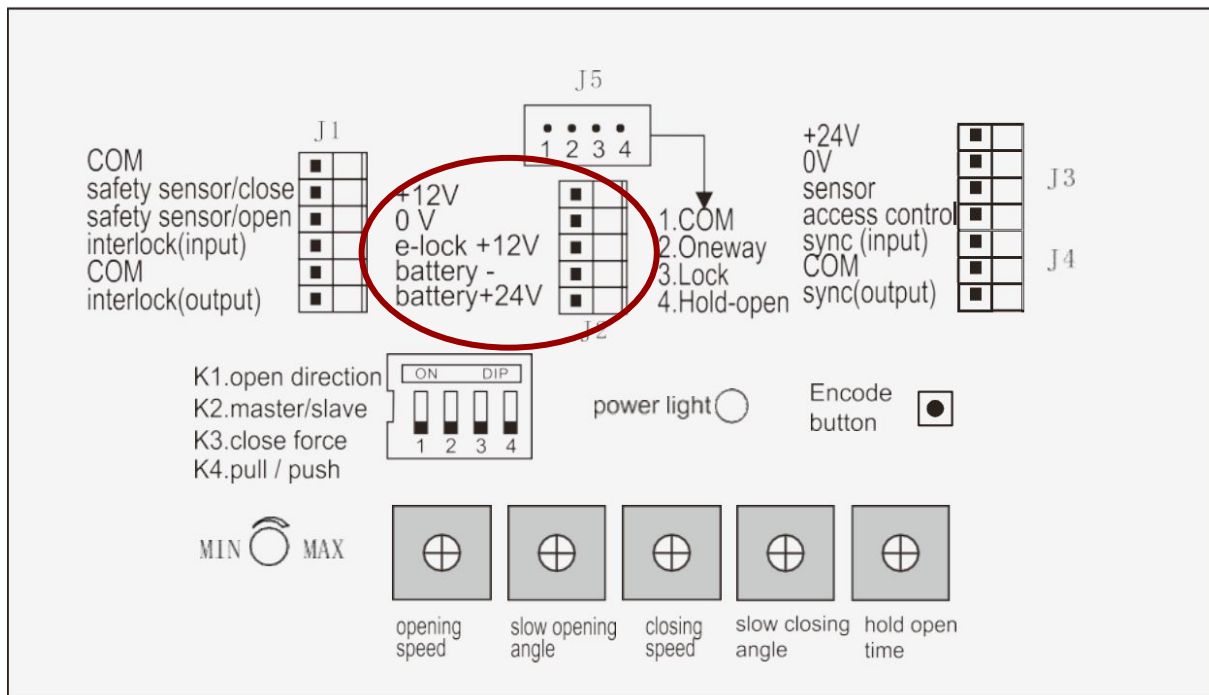
### 4.3.1 Electrocerradura para comunidad de vecinos con interfono

#### IMPORTANTE!!

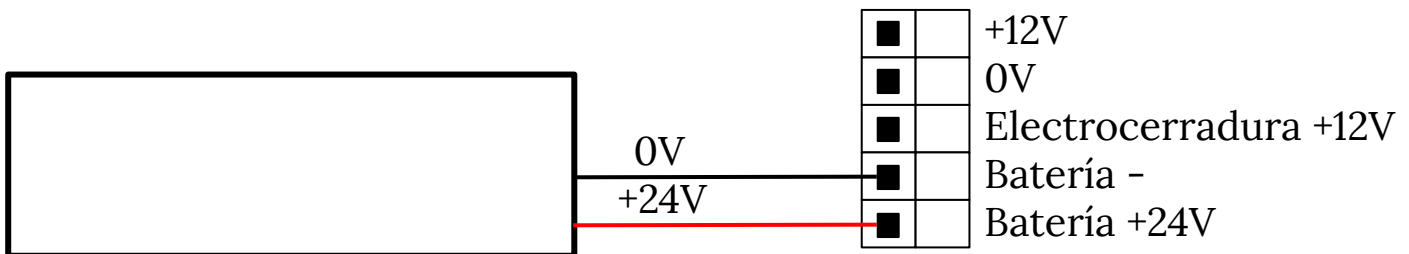
En caso de instalar el motor batiente peatonal **M&B** en una comunidad de vecinos con interfono para desbloquear la puerta desde cada piso, complementando la apertura con llave/tarjeta magnética y/o pulsador y/o mando tendrá que contactar previamente con el fabricante de su interfono para saber si es compatible con el motor M&B y en caso afirmativo pedir el esquema de conexión eléctrica con el motor, electrocerradura e dicho interfono.



## 4.5 Batería 24V



J2



Nota: La batería está pensada para un uso de emergencia. El voltaje de salida será de 24V. La potencia de descarga ha de ser inferior a 800mA.

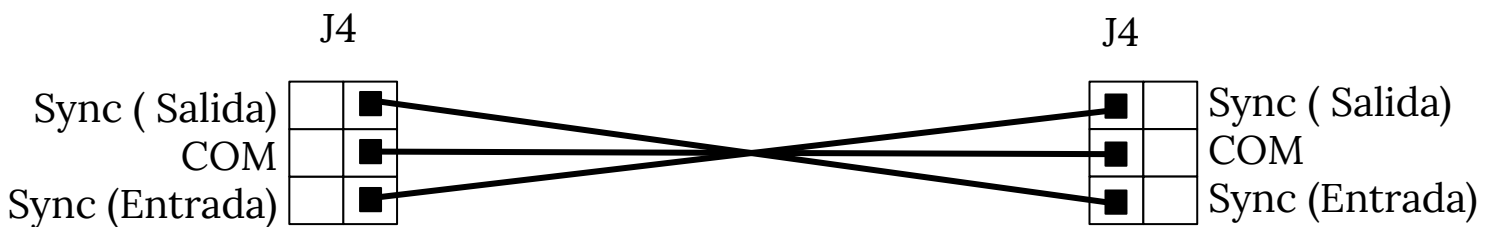
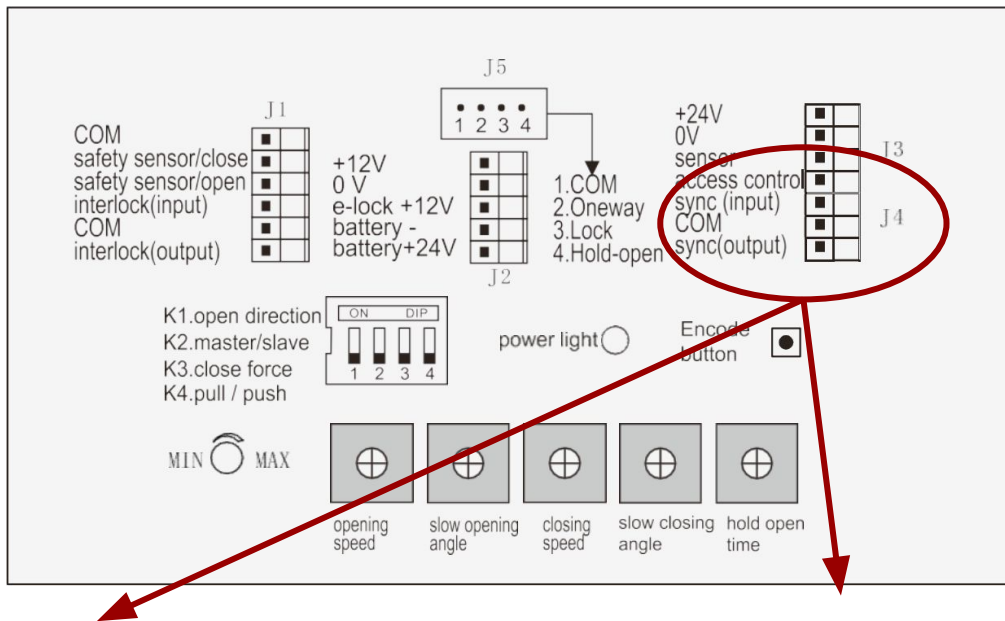
## 4.4 Control de acceso

J3



Cuando “control de acceso” y “0V” reciba una señal NC, la puerta abrirá. Cuando la salida no reciba señal, no se realizará ninguna acción.

## 4.6 Sincronización de dos puertas



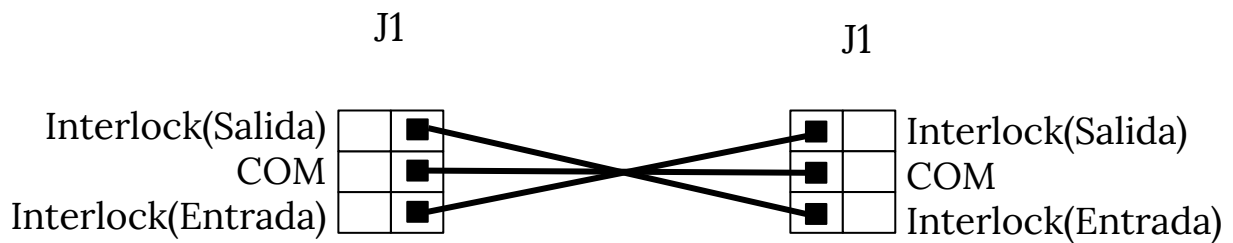
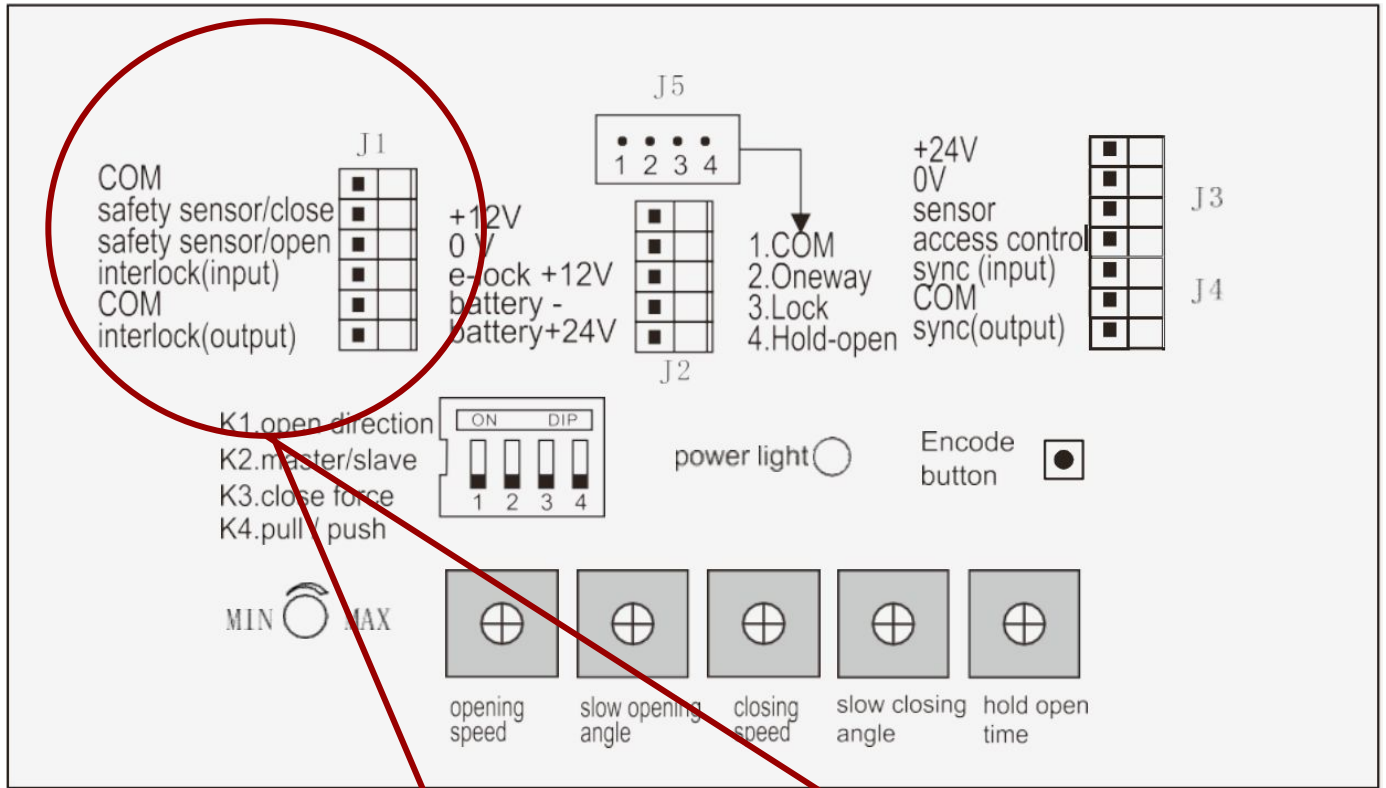
CUADRO DE MANIOBRAS PUERTA A

CUADRO DE MANIOBRAS PUERTA B

En la apertura de dos puertas sincronizadas, una de las dos puertas se establece como maestra y la otra como esclava. La puerta maestra es aquella a la que irán conectadas todas las conexiones principales, la alimentación y las conexiones de sincronización. La puerta esclava es aquella que solo tiene conectada la alimentación y las conexiones de sincronización. La sincronización funciona tal que la puerta esclava hará la misma acción que la ordenada por la puerta maestra.

Ejemplo: La puerta A, cuya tiene conectado un sensor de movimiento, se abre debido a un movimiento de una persona que quiere usarla. la puerta A se abre. La puerta B se abre debido a la apertura de la puerta A aunque no tenga conectado ningún sensor ni haya recibido señal ni orden de apertura más que la de la puerta maestra A. (Las dos puertas abrirán en caso de que la dirección de ambas puertas de apertura sea la correcta ajustando de cada puerta el parámetro K1). (Para cambiar roles de puerta maestra/esclava ajuste K2 de la puerta principal.)

## 4.7 Conexión y programación de dos motores en serie dependientes



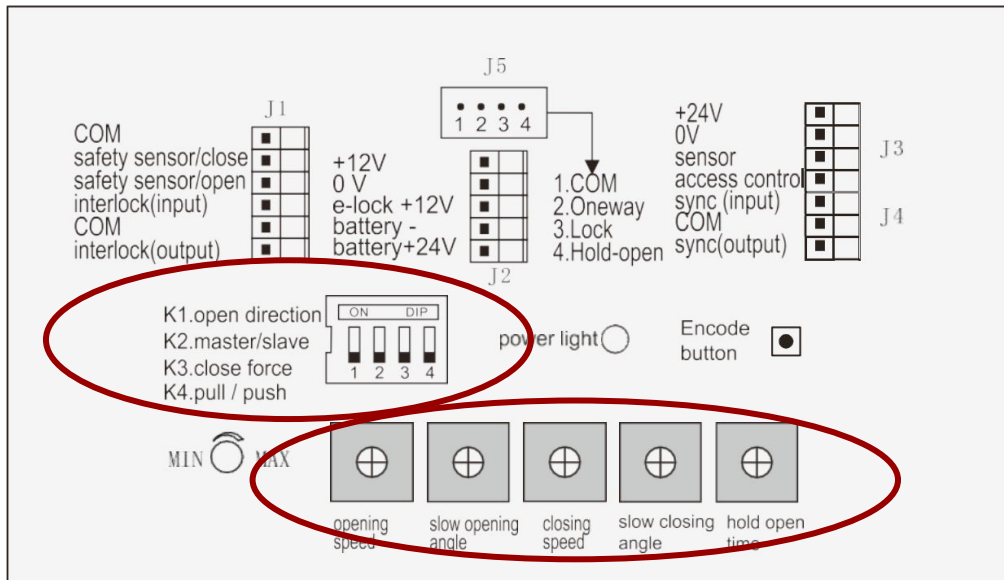
CUADRO DE MANIOBRAS PUERTA A

CUADRO DE MANIOBRAS PUERTA B

El ajuste de dos puertas de dos motores en serie dependientes se usa con la finalidad principal de automatizar dos puertas. Una vez conectadas como en el esquema mostrado arriba las puertas funcionarán tal que nunca dejará abrir automáticamente las dos puertas a la vez. Para abrir la puerta A deberá estar cerrada antes la puerta B y viceversa.



## 4.8 Ajustes de parámetros



A continuación podemos ver los ajustes de los parámetros de la puerta desde los DIP SWITCHES hasta los potenciómetros .

**K1:** Establecer dirección de apertura: Una vez conectada, la puerta va en dirección de cierre, sino, establezca K1 ON.

**K2:** Establecer la puerta maestra/esclava: Cuando la sincronización de dos puertas está conectada, si la puerta maestra coincide con la que queremos usar como maestra K2 ha de estar en OFF, sino K2 ON.

**K3:** establecer fuerza de cerrada. K3 ON =  $F > 175\text{N}$  y la puerta puede ser abierta a menos de 5 grados. K3 OFF =  $F > 70\text{N}$ , la puerta puede ser abierta fácilmente.

**K4:** Elige entre empujar/tirar la puerta. OFF = Empujar. ON = Tirar.

Potenciómetros:

1. **Velocidad de apertura** → aumentar en el sentido de las agujas del reloj
2. **Ángulo de arranque lento** → aumentar en el sentido de las agujas del reloj
3. **Velocidad de cierre** → aumentar en el sentido de las agujas del reloj
4. **Ángulo de parada lenta** → aumentar en el sentido de las agujas del reloj
5. **Tiempo de espera para el cierre automático** → aumentar en el sentido de las agujas del reloj (máx. = 30s)

## 5 Configuración de los mandos a distancia



### PROGRAMAR MANDO

Retire la tapa superior del motor. Presione el botón de programación **S1** en el cuadro de maniobras del motor . El indicador LED LEARN parpadeará una vez y luego se apagará. Presione dos veces el botón B (OPEN/ABRIR) del mando . El LED parpadea repetidamente y luego se apaga.

Se pueden programar como máximo 25 mandos.

### ELIMINAR TODOS LOS MANDOS

Para eliminar todos los mandos previamente programados deberá retirar la tapa superior del motor. Presione el botón de programación **S1** en el cuadro de maniobras. Mantenga pulsado **S1** hasta que el indicador LED se apague. Todos los mandos a distancia han sido eliminados.